

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ
ТОМСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ (НИ ТГУ)

Факультет инновационных технологий

УТВЕРЖДЕНО:

Декан

С. В. Шидловский

Оценочные материалы по дисциплине

Прикладной искусственный интеллект

по направлению подготовки / специальности

09.03.02 Информационные системы и технологии

Направленность (профиль) подготовки/ специализация:

Программное и аппаратное обеспечение беспилотных авиационных систем

Форма обучения

Очная

Квалификация

Инженер - программист

Инженер - разработчик

Год приема

2024

СОГЛАСОВАНО:

Руководитель ОП

С. В. Шидловский

Председатель УМК

О.В. Вусович

Томск – 2024

1. Компетенции и индикаторы их достижения, проверяемые данными оценочными материалами

Целью освоения дисциплины является формирование следующих компетенций:
ПК-1 Способен разрабатывать ПО для интеллектуального управления БАС.

Результатами освоения дисциплины являются следующие индикаторы достижения компетенций:

РОПК-1. Знает принципы разработки ПО для интеллектуального управления БАС.

РОПК-1.2 Умеет осуществлять обучение нейронных сетей на заранее определенных данных.

РОПК-1.3 Умеет осуществлять реализацию обученных нейронных сетей в программном коде.

РОПК-1.6 Умеет осуществлять реализацию алгоритмов обработки изображений в программном коде.

2. Оценочные материалы текущего контроля и критерии оценивания

Элементы текущего контроля:

- тесты;
- отчёт по лабораторным работам.

Тест (Ограничение по времени 1,5 часа, автоматическая проверка ответов, 25 вопросов, РОПК-1.2)

Примеры вопросов:

1. Что такое Dropout в контексте обучения нейронных сетей?
 - а) Процесс полной остановки обучения модели
 - б) Метод регуляризации, где случайным образом отключаются нейроны во время обучения
 - в) Механизм увеличения количества слоев в сети
 - г) Техника увеличения размера входных данных
2. Для какого типа задач обычно используются сверточные нейронные сети (CNN)?
 - а) Анализ временных рядов
 - б) Прогнозирование финансовых рынков
 - в) Создание рекомендательных систем
 - г) Распознавание образов и изображений

Ключи: 1 б), 2 г).

Критерии оценивания: тест считается пройденным, если студент верно ответил на 20 и более вопросов.

Лабораторная работа (РОПК-1.3, РОПК-1.6)

Примеры задач:

Задача 1

1) Подготовить данные для анализа, включая преобразование категориальных признаков в числовые и удаление пропущенных значений. 2) Разделить данные на обучающую и тестовую выборки в соотношении 80% к 20% соответственно. 3) Создать модели дерева решений и градиентного бустинга, проверить их точность на тестовой выборке. 4) Для моделей подобрать оптимальные параметры (например, глубину дерева или количество деревьев в ансамбле), при которых достигается максимальная точность работы. 5) Отобразить классы, для которых модель совершает ошибки.

Задача 2

выбрать из представленных ниже архитектур одну и реализовать её в файле model.py. Архитектуры отражены на изображениях. Изображения содержат информацию о: количестве свёрточных и полносвязных слоёв; количестве каналов для карт признаков, полученных на выходе свёрточных слоёв; параметров для свёртки и пулинга; функциях активации, выполняемых после свёрточных слоёв.

Ответы:

Задача 1.

```
import numpy as np
import pandas as pd
from pathlib import Path
import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.datasets import load_iris
from sklearn.model_selection import train_test_split
from sklearn.tree import DecisionTreeClassifier
from sklearn.ensemble import GradientBoostingClassifier
from sklearn import metrics

p = Path('.')
penguins = pd.read_csv('penguins.csv')
penguins['male'] = penguins['sex'].apply(lambda x: 1 if x == 'male' else 0)
penguins['female'] = penguins['sex'].apply(lambda x: 1 if x == 'female' else 0)
penguins = penguins.drop('sex', axis=1)
island_columns = ['Torgersen', 'Biscoe', 'Dream']
for island in island_columns:
    penguins[island] = penguins[island].apply(lambda x: 1 if x == island else 0)
penguins = penguins.drop('island', axis=1)
classes = penguins['species'].unique()
class_mapping = {classes[i]: i+1 for i in range(len(classes))}
penguins['species'] = penguins['species'].map(class_mapping)
penguins_cleaned = penguins.dropna()
x_train, x_test, y_train, y_test = train_test_split(
    np.array(penguins_cleaned.iloc[:,1:]),
    np.array(penguins_cleaned['species']),
    test_size = 0.2,
    random_state=)
tree_classifier = DecisionTreeClassifier(max_depth=3)
tree_classifier.fit(x_train, y_train)
predictions_tree = tree_classifier.predict(x_test)
score_tree = tree_classifier.score(x_test, y_test)
print("Точность модели дерева решений:", score_tree)
cm_tree = metrics.confusion_matrix(y_test, predictions_tree,
    labels=np.unique(penguins_cleaned['species']))
print("Матрица ошибок для дерева решений:\n", cm_tree)
disp_tree = metrics.ConfusionMatrixDisplay(confusion_matrix=cm_tree,
    display_labels=classes)
disp_tree.plot()
plt.title("Confusion Matrix for Decision Tree")
plt.show()
boosting_classifier = GradientBoostingClassifier(n_estimators=100, max_depth=3)
boosting_classifier.fit(x_train, y_train)
predictions_boosting = boosting_classifier.predict(x_test)
```

```

score_boosting = boosting_classifier.score(x_test, y_test)
print("Точность модели градиентного бустинга:", score_boosting)
cm_boosting = metrics.confusion_matrix(y_test, predictions_boosting,
    labels=np.unique(penguins_cleaned['species']))
print("Матрица ошибок для градиентного бустинга:\n", cm_boosting)
disp_boosting = metrics.ConfusionMatrixDisplay(confusion_matrix=cm_boosting,
    display_labels=classes)
disp_boosting.plot()
plt.title("Confusion Matrix for Gradient Boosting")
plt.show()
from sklearn.model_selection import GridSearchCV
param_grid_tree = {'max_depth': range(1, 10)}
grid_search_tree = GridSearchCV(DecisionTreeClassifier(), param_grid_tree, cv=5)
grid_search_tree.fit(x_train, y_train)
best_depth_tree = grid_search_tree.best_params_['max_depth']
print(f"Оптимальная глубина дерева решений: {best_depth_tree}")
param_grid_boosting = {'n_estimators': range(10, 150, 10), 'max_depth': range(1, 10)}
grid_search_boosting = GridSearchCV(GradientBoostingClassifier(),
    param_grid_boosting, cv=5)
grid_search_boosting.fit(x_train, y_train)
best_params_boosting = grid_search_boosting.best_params_
print(f"Оптимальные параметры для градиентного бустинга:
    {best_params_boosting}")

```

Задача 2.

```

import torch
import torch.nn as nn
import torch.nn.functional as F

class CNN(nn.Module):
    def __init__(self, num_classes=10):
        super(CNN, self).__init__()
        self.conv1 = nn.Conv2d(3, 32, kernel_size=3, padding=1)
        self.conv2 = nn.Conv2d(32, 64, kernel_size=3, padding=1)
        self.conv3 = nn.Conv2d(64, 128, kernel_size=3, padding=1)
        self.conv4 = nn.Conv2d(128, 256, kernel_size=3, padding=1)
        self.conv5 = nn.Conv2d(256, 512, kernel_size=3, padding=1)
        self.pool = nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2)
        self.fc1 = nn.Linear(512 * 4 * 4, 1024)
        self.fc2 = nn.Linear(1024, 512)
        self.fc3 = nn.Linear(512, num_classes)

    def forward(self, x):
        x = F.relu(self.conv1(x))
        x = self.pool(x)
        x = F.relu(self.conv2(x))
        x = self.pool(x)
        x = F.relu(self.conv3(x))
        x = self.pool(x)
        x = F.relu(self.conv4(x))
        x = self.pool(x)

```

```

x = F.relu(self.conv5(x))
x = self.pool(x)
x = x.view(x.size(0), -1)
x = F.relu(self.fc1(x))
x = F.relu(self.fc2(x))
x = self.fc3(x)
return x

```

3. Оценочные материалы итогового контроля (промежуточной аттестации) и критерии оценивания

Экзамен проводится в письменной форме по билетам. Экзаменационный билет состоит из двух частей. Продолжительность экзамена 1,5 часа.

Первая часть экзаменационного билета представляет собой 1 вопрос, проверяющий РОПК-1.2. Ответ на вопрос первой части дается в развернутой форме.

Вторая часть содержит один вопрос, оформленный в виде практической задачи, проверяющий РОПК-1.3 и РОПК-1.6. Ответ на вопрос второй части предполагают решение задачи и краткую интерпретацию полученных результатов.

Примерный перечень вопросов первой части экзаменационного билета:

- 1) Искусственный интеллект (ИИ), слабый ИИ, сильный ИИ.
- 2) Экспертная система. Задача регрессии. Задача классификации.
- 3) Машинное обучение, виды машинного обучения. Модель машинного обучения, этапы получения обученной модели, различие между гиперпараметрами и параметрами модели.
- 4) Типовые задачи при подготовке данных, определение ошибок и выбросов в данных.
- 5) Набор данных (датасет). Функция потерь, средняя ошибка, средняя абсолютная ошибка, среднеквадратическая ошибка, средняя абсолютная относительная ошибка.
- 6) Метод опорных векторов. Метод k-ближайших соседей.
- 7) Дерево решений, гиперпараметры деревьев решений.
- 8) Случайный лес.
- 9) Градиентный бустинг деревьев решений.
- 10) Математическая модель нейрона. Полносвязный слой. Функция активации. Фазы работы нейронной сети при обучении. Основные типы задач, которые решают нейронные сети.
- 11) Глубокое обучение. Явление переобучения, способы борьбы с переобучением. Кросс-валидация.
- 12) Сверточные нейронные сети, гиперпараметры сверточного слоя.
- 13) Линейная регрессия. Логистическая регрессия. Полностью сверточные сети.
- 14) Градиентный спуск. Autoencoder (автокодер, автоэнкодер, AE).

Примерный перечень вопросов второй части экзаменационного билета:

- 1) Создать алгоритм классификации методом k-ближайших соседей;
- 2) Построить пример линейной предсказательной модели машинного обучения;
- 3) Построить структурную схему и записать математическую модель перцептрона;
- 4) Построить структурную схему полносвязной нейронной сети, содержащей 3 скрытых слоя по 5 нейронов каждый, а также решающей задачу бинарной классификации входных данных.
- 5) Построить структурную схему сверточной нейронной сети

В таблице 1 приведены критерии оценивания ответов на экзаменационный билет.


```

trainloader = torch.utils.data.DataLoader(trainset, batch_size=4, shuffle=True,
num_workers=2)
testset = torchvision.datasets.CIFAR10(root='./data', train=False, download=True,
transform=transform)
testloader = torch.utils.data.DataLoader(testset, batch_size=4, shuffle=False,
num_workers=2)
classes = ('plane', 'car', 'bird', 'cat', 'deer', 'dog', 'frog', 'horse', 'ship', 'truck')
class Net(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(Net, self).__init__()
        self.conv1 = nn.Conv2d(3, 6, 5)
        self.pool = nn.MaxPool2d(2, 2)
        self.conv2 = nn.Conv2d(6, 16, 5)
        self.fc1 = nn.Linear(16 * 5 * 5, 120)
        self.fc2 = nn.Linear(120, 84)
        self.fc3 = nn.Linear(84, 10)
    def forward(self, x):
        x = self.pool(torch.relu(self.conv1(x)))
        x = self.pool(torch.relu(self.conv2(x)))
        x = x.view(-1, 16 * 5 * 5)
        x = torch.relu(self.fc1(x))
        x = torch.relu(self.fc2(x))
        x = self.fc3(x)
        return x
net = Net()
criterion = nn.CrossEntropyLoss()
optimizer = optim.SGD(net.parameters(), lr=0.001, momentum=0.9)
for epoch in range(2):
    running_loss = 0.    for i, data in enumerate(trainloader, 0):
        inputs, labels = data
        optimizer.zero_grad()
        outputs = net(inputs)
        loss = criterion(outputs, labels)
        loss.backward()
        optimizer.step()
        running_loss += loss.item()
    if i % 2000 == 1999:
        print('[%d, %5d] loss: %.3f' % (epoch + 1, i + 1, running_loss / 2000))
        running_loss = 0.print('Обучение завершено')
correct = total = with torch.no_grad():
    for data in testloader:
        images, labels = data
        outputs = net(images)
        _, predicted = torch.max(outputs.data, 1)
        total += labels.size(0)
        correct += (predicted == labels).sum().item()
print('Точность сети на тестовых изображениях: %d %%' % (100 * correct / total))

```

5. Информация о разработчиках

Бондарчук Антон Сергеевич, кандидат технических наук, доцент кафедры информационного обеспечения интеллектуальной деятельности факультета инновационных технологий.